

# 成績稽核

## 基本資訊

教科書(尊重智慧財產權，請用正版教科書，勿非法影印他人著作)

| 書名   | 作者        | 譯者     | 出版社 | 出版年        |
|------|-----------|--------|-----|------------|
| 開課系所 | 電機工程學系碩工班 | 無參考教科書 | 碩工班 | 研究所碩工班1年1班 |
| 任課教師 | 吳幸珍       | 專兼任別   | 專任  |            |

參考教材及專業期刊導讀(尊重智慧財產權，請用正版教科書，勿非法影印他人著作)

| 書名           | 作者 | 譯者 | 出版社 | 出版年 |
|--------------|----|----|-----|-----|
| 無參考教材及專業期刊導讀 |    |    |     |     |

## 課程簡介

| 上課進度 |             | 分配時數(%) |    |    |    |    |
|------|-------------|---------|----|----|----|----|
| 週次   | 教學內容        | 講授      | 示範 | 習作 | 實驗 | 其他 |
| 1    | 智慧控制系統之基本概念 | 10      | 10 | 80 | 0  | 0  |

|    |                                                                |    |    |    |   |   |
|----|----------------------------------------------------------------|----|----|----|---|---|
| 2  | Mastering Matlab/Simulink,Physical system finding(IEE) (Oga-1) | 10 | 10 | 80 | 0 | 0 |
| 3  | Sliding Inverted-Wedge System                                  | 80 | 0  | 20 | 0 | 0 |
| 4  | Linearization                                                  | 80 | 0  | 20 | 0 | 0 |
| 5  | Optimization-compensated root-locus design (Oga-4)             | 80 | 0  | 20 | 0 | 0 |
| 6  | Optimization-compensated LQR design (Oga-7)                    | 80 | 0  | 20 | 0 | 0 |
| 7  | Optimization-compensated root-locus design                     | 80 | 0  | 20 | 0 | 0 |
| 8  | Quiz Optimization-compensated root-locus design                | 80 | 0  | 20 | 0 | 0 |
| 9  | Intelligent Control Concept (林俊良-1,11,12,13)                   | 80 | 0  | 20 | 0 | 0 |
| 10 | Optimization-compensated LQR design (Oga-7)                    | 80 | 0  | 20 | 0 | 0 |
| 11 | Mastering Matlab/Fuzzy Tool Box                                | 80 | 0  | 20 | 0 | 0 |
| 12 | Mamdani modeling (林俊良-14)                                      | 80 | 0  | 20 | 0 | 0 |
| 13 | Intelligent Control Concept (林俊良-1,11,12)                      | 80 | 0  | 20 | 0 | 0 |
| 14 | Generic intelligent controller (林俊良-14,15)                     | 80 | 0  | 20 | 0 | 0 |
| 15 | Intelligent Control Concept (林俊良-13)                           | 80 | 0  | 20 | 0 | 0 |
| 16 | Final Exam                                                     | 80 | 0  | 20 | 0 | 0 |
| 17 | Intelligent Control Concept (林俊良-13)                           | 80 | 0  | 20 | 0 | 0 |
| 18 | Mastering Matlab/Fuzzy Tool Box                                | 10 | 10 | 80 | 0 | 0 |
| 19 | Mamdani modeling (林俊良-14)                                      | 80 | 0  | 20 | 0 | 0 |
| 20 | Generic intelligent controller (林俊良-14)                        | 80 | 0  | 20 | 0 | 0 |
| 21 | Generic intelligent controller (林俊良-15)                        | 80 | 0  | 20 | 0 | 0 |
| 22 | Generic intelligent controller (林俊良-15)                        | 80 | 0  | 20 | 0 | 0 |
| 23 | Generic intelligent controller (林俊良-15)                        | 80 | 0  | 20 | 0 | 0 |
| 24 | Final Exam (Case Study)                                        | 80 | 0  | 20 | 0 | 0 |

## 教學計畫表

| 系所核心能力 | 權重(%) | 檢核能力指標(績效指標) | 教學策略 | 評量方法及配分 | 核心能力 | 期末學習    |
|--------|-------|--------------|------|---------|------|---------|
|        | 【A】   |              |      | 權重      | 學習成績 | 成績      |
|        |       |              |      |         | 【B】  | 【C=B*A】 |

無此教學計畫表資訊!

