

## 98-2 大葉大學 選課版課綱

### 基本資訊

課程名稱	機器人學	科目序號 / 代號	2289 / MAV4028
開課系所	機械與自動化工程學系	學制 / 班級	四技部4年1班
任課教師	陳照忠	專兼任別	專任
必選修 / 學分數	選修 / 3	畢業班 / 非畢業班	畢業班
上課時段 / 地點	(四)4 / H341 (五)34 / H341	授課語言別	中文

### 課程簡介

本課程為工業用機器人範疇之學科,其目標在於訓練學生成為機器人應用領域素質優秀之機械工程師.

### 課程大綱

1. Introduction
2. Spatial Descriptions and Transformations
3. Manipulator Kinematics
4. Inverse Manipulator Kinematics
5. Jacobians: Velocities and Static Forces
6. Manipulator Dynamics
7. Trajectory Generation
8. Manipulator-Mechanism Design

### 基本能力或先修課程

機構學,應用力學和工程數學相關課程.